

Etapas de montagem robô seguidor de linha DIY

Passo 1: Soldagem do circuito

A parte de solda dos componentes eletrônicos é simples, e você deve começar dos componentes menores para os maiores, começando pela soldagem dos oito resistores. É importante que você use um multímetro para medir cada um dos resistores. D4, D5, R13 e R14 podem ser soldados por último, assim como o circuito integrado pode ser encaixado no soquete posteriormente.

Etapa 2: Conexões de alimentação e motor

O fio vermelho está conectado aos 3V da fonte de alimentação e o fio amarelo ao terra. Os fios adicionais que acompanham o kit podem ser utilizados para ligação dos motores.

Etapa 3: A instalação de um circuito fotoelétrico

A resistência fotossensível e os diodos emissores de luz (verificar polaridade) são montados na placa de circuito impresso, e a distância ao solo é de cerca de 5 mm.

Etapa 4: depuração do veículo

Pressione e segure o fotorresistor esquerdo, e as rodas do lado direito do robô devem começar a girar. Pressione e segure o fotorresistor direito, e as rodas do lado esquerdo devem começar a girar. Caso os motores girem no sentido contrário, inverta as conexões.